```
8/39/1
DIALOG(R)File 345:Inpadoc/Fam.& Legal Stat
(c) 2002 EPO. All rts. reserv.
3001936
Basic Patent (No, Kind, Date): JP 55029604 A2 800303 < No. of Patents: 002>
Patent Family:
                                            Kind Date
                Kind Date
                                Applic No
   Patent No
                                            Α
                                                 780817
                                                        (BASIC)
                A2 800303
                               JP 7899535
   JP 55029604
                               JP 7899535
                                             A
                                                 780817
                 B4 860725
   JP 86032196
Priority Data (No, Kind, Date):
    JP 7899535 A 780817
PATENT FAMILY:
JAPAN (JP)
  Patent (No, Kind, Date): JP 55029604 A2 800303
    AUTOMATIC THREEEWHEELER (English)
    Patent Assignee: YAMAHA MOTOR CO LTD
    Author (Inventor): SATOU TOSHIYUKI
    Priority (No, Kind, Date): JP 7899535 A
                                            780817
    Applic (No, Kind, Date): JP 7899535 A
                                          780817
   IPC: * B62K-005/08
    Language of Document: Japanese
  Patent (No, Kind, Date): JP 86032196 B4 860725
    Priority (No, Kind, Date): JP 7899535 A 780817
    Applic (No, Kind, Date): JP 7899535 A 780817
    IPC: * B62K-005/04; B60G-019/02
    Language of Document: Japanese
```

報 (B 2) 公

昭61 - 32196

@Int.Cl.4

触別記号

厅内整理番号

昭和81年(1986)7月25日 88公告

5/04 B 62 K 19/02 - 7535-- 3D 8009-- 3D

(全10頁) 発明の数 1

9発明の名称

自動三輪軍

〒 〒53-99535 **(D4** 顧 昭53(1978) 8月17日

B485~29504 ❷公

@HZ55(1980)3月3日

の報 奶 人 加出

行 科 1

磐田市二之宮622香地

ヤマハ発動機株式会社

每田市新貝2500香地

砂代 選 李 查 官

政樹 弁理士 山川

. 外】名

芹 谷 特語 昭53-26044(JP, A)

特公 昭53-21587 (JP, B2)

z

の特許指求の範囲

左右2個の前輪と1個の後輪とを有し、後輪 を保持する後フレーム1を左右へ特別可能に取付 けた自動三輪軍において、軸锯万向が車体の前後 方向を指向するよう略水平に使フレームに固設さ れかつその前端が前輪間に砥在する軸体?と、こ の軸体に回動自在に軸承された内・外筒および同 簡問に介接された弾性体とからなるナイトハルド ばね13と、前記輪休内に内様されこのナイトハ ルトばねと前記後フレームとの間に設けられたト ーションパー44とを備え、削配ナイトハルトば おの内・外筒に各々左右のの削輪を保持するアー ム32.33を固設し、前記軸体上にナイトハル トばねの後方に隣接するように使フレームの揺動 を規制する揺動規制複響! 4 を配設してなり、前 記トーションバーは、一切が前記後フレームに、 他場がナイトハルトばねの内・外筒のいずれかー 方に取付けられ、この内・外部の他方が前記揺動 規制装置に連結されていることを特敵とする自動 三輪車。

発明の詳細な説明

この発明は、前輪を左右2輪とし後輪を中央1 輪とした自動三輪車に関するものである。

左右2個の前輪と1個の後輪とを有し、後フレ が、この種の自動三輪車においでは自動二輪車的 な軽快性と操向操作性を得ると共に、狭い道路で の走行性や駐車時の占有面積等を考慮して、比較 2.

的狭いトレッドを以つて構成されている。 従って この前輪間に配設される際架装置、操向装置等は 可能な限りコンパクトにまとめることが要求され る。一方、後フレームが左右に揺動可能となるよ うに構成されている場合には、取・停車時におい て後フレームが領船してしまうため、外観上好ま しくない。そこで、このような場合に後フレーム の揺動を規制する揺動規制装置を設けることが考 えられているが、この揺動規制装置は前輪を保持 10 する前フレームと、後フレームとの連結部に設け る必要がある一方、この連結部が前輪間にくる場 合には前輪トレッドが比較的狭いため、この揺動 規制装置をコンパクトに装着する必要がある。

この発明は以上のような事情に置みなされたも 15 のであり、軍体の前後方向を指向しその前端が前 輸間に延在するよう略水平に後フレームに固設さ れた軸体と、この軸体に左右の前輪を保持するア ームを固設した内・外筒を原一可能に触支された ナイトハルトばわる備え、創造受験により、ロナイ トハルトばねの様才に瞬接するように揺む途、測算 量を配設することにより、前輪間に低架装置、操 向接置む上び福勤投制整置をコンパクトに納める ことが可能になるだけでなく、この揺動規制整置 の組立告および保守性が良好になる自動三輪車を ・ 4を左右に揺動可能にした自動三輪車がある 36 提供することを目的とするものである。以下図面 に基いてこの発明を詳細に説明する。

第1~8図はこの発明の一実施例を示し、第1 図は一部を省略した全体側面図、第2回は後フレ ームの斜視圏、第3回はステアリング・ヘッドバ ィブ付近の縦断側面図、第4回は揺動規制装置付 近の平面図、第5頃はナイトハルトばね付近を一 部断面して示す正面回、第8回は要部の断面側面 図、第3図はその唯一加線断面図、また第8図は 5 要部の新面平面図である。先づ、第1、2図に基 いてこの実施例の全体構成を説明する。これらの 図において符号1は後フレームであり、この後フ ム1は左右一対の主パイプ2.2を有し、こ の主バイブで、ではその前部が運転者の足量部と 10 およびステム 1 6 を貫通するピンで 4 によつて、 なると共に、その後部は後輪3を行回して何台部 分となるように折曲されている。 4 は動力装置で あり、この動力装置4はエンジンと動力伝達装置 とを一体に備え、その役方には役輪3を軸支する と共にその前端は後フレーム1に枢着されてい 25 日を有し、このフランジ2日は前記フランジ25 る。すなわち後輪3と動力装置4とは一体となつ て揺動し、いわゆるユニツトスイング方式による 動力伝達使構が構成されている。当はこの動力装 置4と後フレーム1との間に介装されたばね付き 経衝器、8 は主バイブ2。2に設けられたシート 20 4が固着されている。 である。主パイプ2.2の前端にはパイプ状の軸 体7が軍体前万を略水平に指向して延在するよう に固設されている。この軸体7には、軸体7の上 方に平行に延在するように折曲された文持アーム 8が国数されている。この支持アーム8の先端に 25 出部286とから成り、また外筒29は前記角社 は後記感楽楽量の上方アーム34,35の一端が 保持される。またこの支持アーム目には後記ステ アリングシャフト 15の下端を回動自在に支持す るガイド3が固設されている。また主ペイプ2, 設され、この先曜にはステアリング・ヘッドバイ プ11が固着されている。 圏パイプ 10 と軸体 7 との間には補強用パイプ 1 2 が固着されている。 *なおたのうには第1因に明らかなようにナイトハ するように配設されている。

次に第3回に若いてステアリングシャフト15 を説明する。ステアリングシナフト 1 5 は前記へ ッドパイプ11に回動自在に保持されたパイプ状 **应る。ステム16の上端隣口からはハンドル19** と一体に始合されたハンドルポスト28が挿入さ れ固定されている。 すなわちハンドルポスト20 の下壜には不図示のスリントが形成されると共に

ポスト20の下端から数頭円錐状の5によげうす2 「が装着され、この引上げうす21はボスト20 を貫通する引上げ、22によって上方へ引上げら れている。従つてポスト20の下幅は拡圧され、 ポスト20寸なわちハンドル19とステム16と は一体的に結合されている。 ステム18の下端に は総手!7が潜脱目でに接続されている。すなわ 5継手17の上端には、ステム16の下端部内を 上下に招動可能な頭23が設けられ、この頭23 両者は結合されている。従つて、このピン24を 除去すれば継手17はステム18内を上方へ召動 できる。継手17の下隣にはフランジ25が設け られている。下端パイプ18は上端にフランジ2 にポルト21によって結合されると共にこのパイ プ18の下端は前記ガイド8(第1、2四参照) に挿入され支持されている。なお、この下端パイ プ18には操向装置を構成する後記かじ取元腕 5

次に第4~8回に基いて無架整備を説明する。 前記ナイトハルトばね13は、前記触体7に回動 自在に軸支された内間 2 8 と外間 2 9 とを有す る。内筒28はほぼ四角柱状の角柱部288と延 部281を囲み断面四角形の角筒部29aとフラ ンジ29bとからなる。なおこのフランジ28b は事体前方側に、また延出部28bは事体後方側 にそれぞれ配設され、この転出部で 8 Dの後端に 2には、斜め前上方へ延在する副パイプ10が国 30 は拡発した円筒状のドラム30が一体に形成され ている。前記角柱部28aと角鏡部29aとの間 に形成される空間には弾性体3 1 が圧入されてい る。32および33は一対の下方アームであり、 下方アーム 3.2 の一端はナイトハルトばね13の ルトばなうると揺動規制委員14とが前後に講接 35 内筒28の延出部286に、ドカナーム33の一 端は同じく外筒29の角筒部298外壁にそれぞ れ固着されている。3 4 および3 8 は前記下方ア ーム32.33の上方に配設された上方アームで あり、これらの一端は前配後フレームの軸体でに のステム16と継手17と下場パイプ18とから 40 固設した支持アーム8に回動自在に軸支されてい る (第4、 5)凶参照)。3 6 および3 7 は前配各 下方アーム32,33の先端部と前記名上方アー ム34、35の先端部を回動自在に連結するリン クであり、このリンク36,37は上方アーム3

4、35および下方アーム32、33の両端の各 連結部の何転に伴つて上下に平行移動する。な お、上方アーム34,35と下方アーム32.3 3とは略等長に形成され、リンク36,37は略 **垂直状態を維持したまま平行移動する。38はツ 5** ンク36、37に箇設されたナツクルであり、こ のナックル38は前輪軸39および前輪軸腕40 を有するナックル軸41をキングピン42によつ て向助目在に軸承する。結局上力アーム34、3 5、下方アーム32,33およびリンク36,3 *10* 回動される。よつてナツクル軸41に一体の前輪 7 はダブル・ウイツシュポーン型の独立懸架機構 を構成し、事体の重量はナイトハルトばね13に よって弾性的に支持されている。43は左右一対

の前車輪である。

である。このトーションバー44の後端は後フレ - 4 1 に聞定されているが、その団定角度は調節 可能となつている。すなわち、トーションバー(4 の後端は六角柱状に形成され、ここに内周面が 六角面に形成されかつ開口部外周が軸体7の後端 20 開口内に回動可能に挿入された調節軸 4 5 が築漕 されている。この調節軸45には調節板48が同 着されると共にその両端に形成された長孔 4 7 (第7図参照)には、前記主バイブで、でに因著 るポルト48が賃通している。またこの調節簡4 5には突起50が突設され、この突起50の左右 盤面は前配補強用ペイプ13に固着されたブラケ ット51に螺入された一対の調節ねじ52によつ 調節ねじ52を調節することによつて調節板45 およびトーションバー44の固定角度を調節する ことができる。

トーションバー44の渤縄は前記軸体7の前方 は前記ナイトハルトばね13の外筒29に固定さ れている。このトーションパー44は旋回走行時 において後フレーム1がパンクできるようにする と共に、駐・停車時において後フレーム1の直立 位置への復帰を助ける作用をする。

次に韓向装置について説明する。前記ハンドル 19と一体に回動する下端パイプ18(第1。6 図参照)には軸体での上方へ近在するかじ取元航 5 4 が固者されている。このかじ取元腕5 4 の回 動場には側断面コ字形のブラケット55が固着さ れている。このブラケット55には左右一対の結 合ビン36が取付けられている。一方前記リンク ル軸41には前輪軸腕40が一体に形成されてい るが、この前輪軸腕 4 6 の回動端と結合ビン 5 6 との間はタイロッド87によつて運結されてい る。従つてハンドル19の回動によつてかじ取元 腕54およびブラケツト55が回動し、これに基

結されたタイロツト57を介しナツクル軸も1が

軸39も回動され初輪43の方向が変化する。 次に揺動規制装置14について説明する。この 揺動規制装置14はいわゆるドラムプレーキと何 様の構造を持ち、前記ナイトハルトばね13の後 4.4は前記軸体7内を貫通するトーションパー 18 方に隣接するように、前記軸体7上に配設されて いる。すなわち前記ナイトハルトばね13の内筒 2月にはドラム3日が一体に形成される一方、軸 体?にはこのドラム30の閉口を後方から覆うブ レーキパネル58が固定されている。 なおこのブ レーキパネル 5 6 は前記文持アーム 8 に位置決め されると共に啓着されている。 ブレーキパネル 5 8にはアンカーピン58およびブレーキカム60 が設けられ(第8図参照)、これらの間に半円形 の摩擦面を有するブレーキシユー 6 1が2個装管 されたブラケット 4 8 にこの調節板 4 6 を固定す 25 されている。このブレーキシュー 6 1 の摩擦面に は前配ドラム30の内面面が対接している。従つ てブレーキカム 6 0 の外部突出場に取付けられた カムレバー62(第1、6図参照)を回動するこ とによりゾレーキカム80が回動し、ブレーキシ て挟まれている。従つてポルト49を羅めた後、30 ユー61はドラム88の内厢面に押圧される。す なわち機械式の内部拡張式ドラムブレーキが構成 されている。このためカムレバー62の回動によ り後フレーム1の揺動は蜆舗される。

第8図と第10図はこの語動規制装置を作動さ へ突出し、ここに固定された結合部材 5 3 の両翼 35 せるためのレバー装置を示す平面図と一部を断面 した側面図である。これらの図において 6 3 は前 記ハンドル18に設けられたグリップであり、こ のグリップ83と共に把持されるレベー64は、 レパー取付金具68にピス66によつて取付けら 40 れている。ポーデンワイヤ67のワイヤ68と外 チューブ68はそれぞれレバー64と取付金具6 5に保止されている。このポーデンワイヤ67の ワイヤ 6 8 の他婚は前記した揺動規制装置 1 4の カムレバー 6 2 および不因示の後輪ブレーキに接

続されている。 なおワイヤ 6 8 には不図示のばね によつてレバー 6.4 を第9図で時計方向へ回動さ せるように復帰習性が付与されている。前記ビス 6 6には爪取付金具70かとも絞めされ、この爪 取付金具70には爪71が動着されている。この 5 爪71はその先婦に鉤状に折曲された鉤部72を 備え、この鉤部72は前記レバー64と、取付金 具65との間を指向している。なお、この爪71 はばねてるによつでその鉤部でもが取付金具68 から離隔するように付勢されている。

今、レバー84を把持すれば、ワイヤ68がレ バー64個へ引込まれるから不図示の後輪プレー キが効くと同時に、揺動規制装置14も後プレー ム1の活動を提制するように作動する。レバー 6 の鉤部12をレバー54と取付金具85の間に臨 ませた後、レバー64の把胯を解放すれば、鉤部 72はレバー64と取付金具65との間に挟持さ れ、レパー64はその位置に保持される。すなわ 状態で保持される。従ってこの状態で軍体を駐車 又は停車しておけば、車体は移動することが無い だけでなく、後フレーム1の揺動も規制され、後 フレーム1を起立状態に維持させることも可能で ある.

この状態から後輪ブレーキと揺動規制装置との 作動を解除するためには、レバー64を一度把符 してから把持を解除すればよい。すなわちレバー 8.4 を把持すれば、レバー 8.4 と取付金具 8.5 間 に挟持されていた鉤部72は解放され、鉤部72 30 はばね73によつて取付金具68から種隔するよ うに回動するから、レバー64は把縛を解放する ことにより完全に近の依置(第9回の翻線の位 (近5) へ復帰できるからである。 従ってこの状態で 自由にパンクすることが可能である。

以上説明した更施例においては、ナイトハルト ばね13の内筒と一体に揺動規制装置14のドラ ム30を形成したので、揺動規制基置14の組 立・保守の際にはナイトハルトばね【3と間時に 40 行なうことができ組立性・保守性が一層度好にな る。またこの実施例では第6団に財らかなよう に、価勤規制装置14のブレーキパネル58は模 フレーム 1 の文持アーム 8 により位置決めされる

と共にこの支持アームもと軸体でに溶着されてい るため、ブレーキパネル 5 8 の位置決めが精強に なるだけでなく、ブレーキパネル58お上び支持 アーム目の双方の剛性が向上する。

以上の実施例においては揺動規制装置に機械式 の内部拡張形ドラムブレーキを用いたが、この発 朗はこれに限定されることは無く、後フレームの 揺動を規制できるものであればどのような形式の ものであつても使用可能であり、例えばディスク 10 ブレーキ式のものであつても、油圧式ブレーキで あつてもよい。

またこの実施例では揺動規制装置を作動・解除 **させるレバーとして接輪プレーキのレバーを利用** したので駐・停車時に一度の操作によつてブレー 4 を把持したままの状態で、爪71を押さえ、モ 15 キ操作と揺動規制を行なうことが可能であるが、 この発明はそれぞれ専用のレバーを別々に殴けて およい。

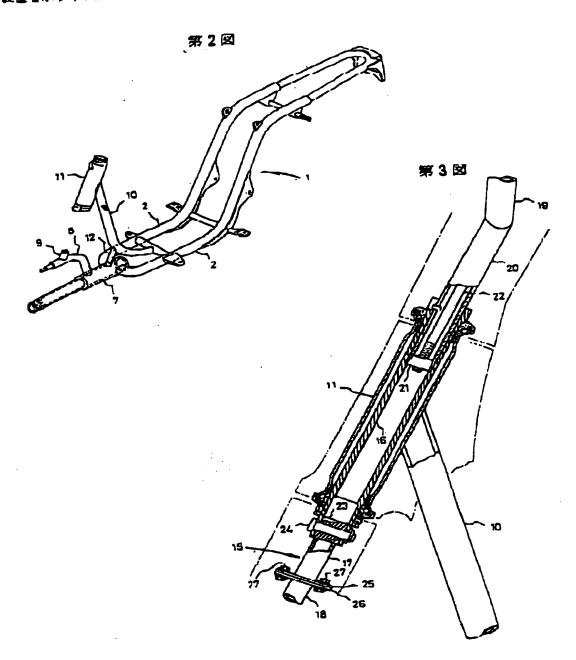
この発明は以上のように事体の前後方向を指向 しての光端が前輪間に延在する上う略水半に後フ ちば精ブレーキと揺動規制被量が作動したままの 20 レームに固数された軸体と、この軸体に左右の前 輸を保持する内・外筒を回動可能に軸立されたナ イトハルトばねとを構え、前記軸体上にこのナイ トハルトばねの後方へ隣接するように揺動規制接 置を配設したので、ナイトハルトばねの内・外筒 25 のいずれか一方を利用して揺動規制装置を装置す ることができ、かつ1個のナイトハルトばねの 内・外筒に左右の前輪を保持するアームを固設し たから、全体としてコンパクトにまためることが 可能となる。またナイトハルトばねの内・外首に 左右の前輪を保持するアームを問設すると共に、 ナイトハルトばねと後フレームとの間をトーショ ンパーで接続したから、両前輪および後輪はナイ トハルトばねとトーションバーとで確実に保動方 向に対して弾持される。また揺動技制装置をナイ 走行する時には後フレーム!は元行状態に応じて 35 トハルトばねに隣接させたので揺動機制装置の組 立・保守をナイトハルトばねの銀立・保守と同時 に行なうことが可能となり、組立性・保守性が向 上する。

図面の簡単な説明

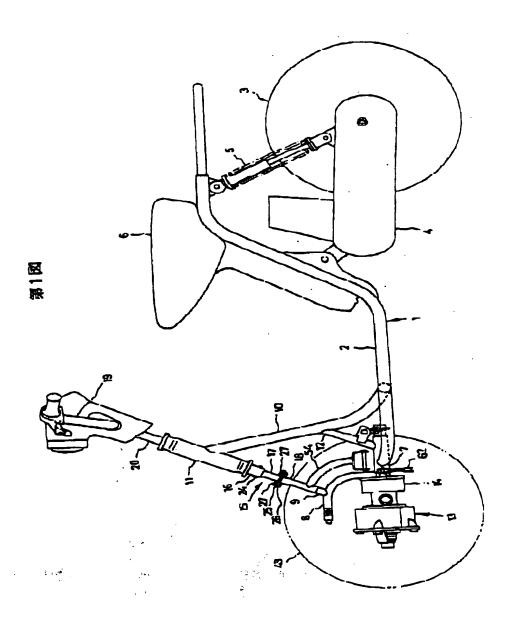
第1図はこの発明の一実施例を一部省略して示 す全体側面因、第2図は後フレームの斜視図、第 3図はステアリング・ヘッドパイプ付近の継斯健 面図、第4図は揺動規制装置付近の平面図、第5 図はナイトハルトばわ付近を一部新面して示す正 ;

面図、第6図は要別的面側面図、第1図はそのVI - VI線断面図、第8図は要部断面平面図、また第 9図と第10図は揺動規制装置を作動させるため のレバー装置を示す平面図と一部断面側面図であ

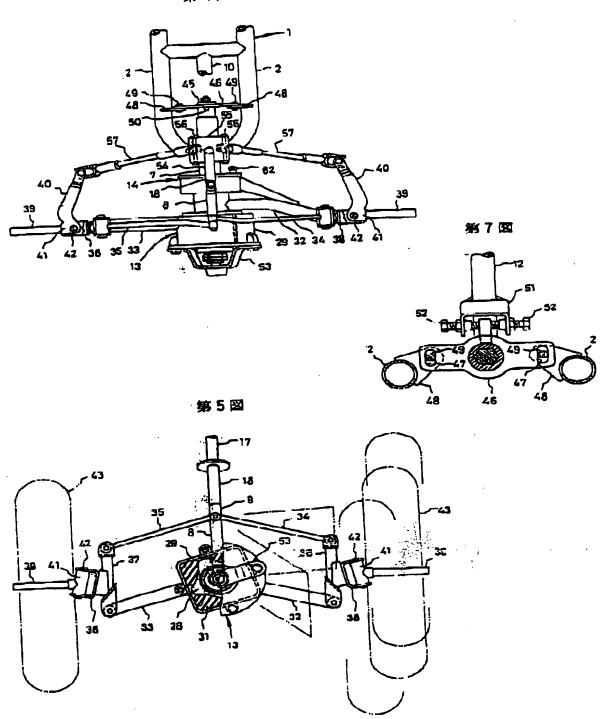
る。 「……後フレーム、3……夜館、7……科体、 13……ナイトハルトばね、28……内面、28 ……外簡、43……削輪。



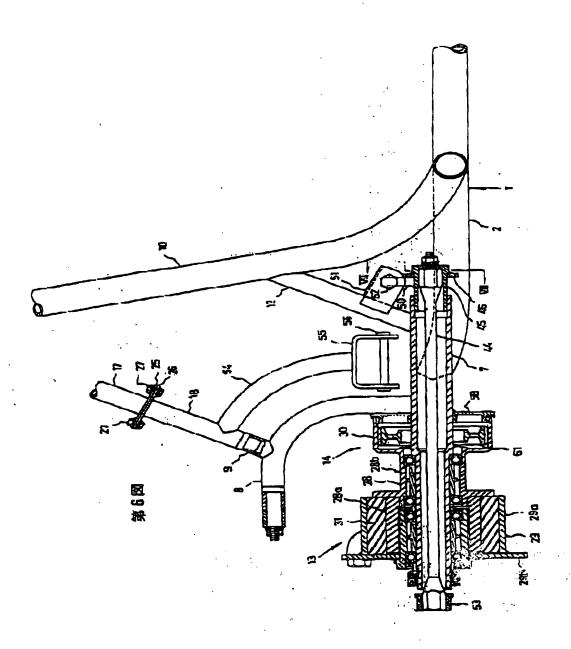
- 279 -

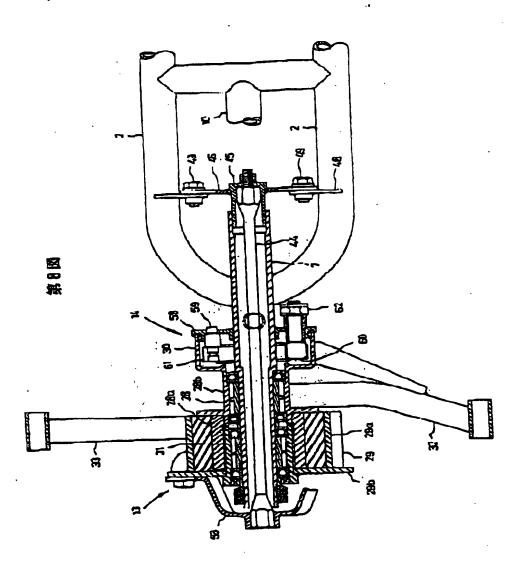


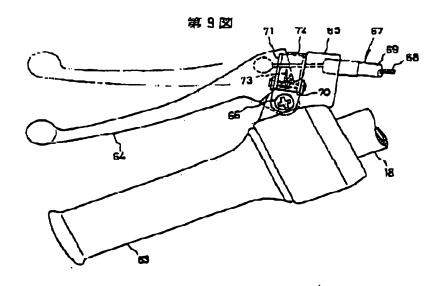
第4图



- 281 --







第10 图

